

# 2指平行抓手

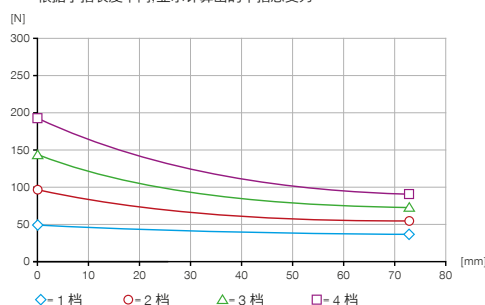
## HRC-03-118505

### 产品规格



#### 夹持力图表

根据手指长度不同,显示计算出的单指总受力



#### 力和力矩

显示除夹持力外可能作用的静力和力矩。



|         |     |
|---------|-----|
| Mr [Nm] | 7   |
| Mx [Nm] | 7   |
| My [Nm] | 5.5 |
| Fa [N]  | 200 |

### 技术数据

| 订购编号                        | HRC-03-118505                                          |
|-----------------------------|--------------------------------------------------------|
| 适用于机器人类型                    | Universal Robots e-Series / HANWHA HCR with M8 Tool IO |
| 多功能按钮                       | 可任意编程/Freedrive                                        |
| MRK 设计符合 ISO/TS 15066 标准    | 是                                                      |
| HRC形式                       | 协作                                                     |
| 电缆管理                        | 内部                                                     |
| 驱动类型                        | 电动                                                     |
| 通讯方式                        | I/O                                                    |
| 位置感应                        | 集成                                                     |
| 模拟位置检测 0 ~ 10 V             | 是                                                      |
| 开关输出                        | NPN                                                    |
| 单边行程 [mm]                   | 10                                                     |
| 自限位                         | 机械                                                     |
| 最大闭合抓取力(可调节) [N]            | 190                                                    |
| 最大张开抓取力(可调节) [N]            | 190                                                    |
| 符合 ISO/TS 15066 要求的夹持力 [N]* | <140                                                   |
| 闭合时间 [s]                    | 0.19                                                   |
| 张开时间 [s]                    | 0.19                                                   |
| 操作时间 [s]                    | 0.03                                                   |
| 已安装的抓手手指的自最大重 [kg]          | 0.1                                                    |
| 最大抓手手指长度 [mm]               | 80                                                     |
| 重复定位精度 +/- [mm]             | 0.05                                                   |
| 操作温度 [°C]                   | 5 ... +50                                              |
| 电压 [V]                      | 24                                                     |
| 最大电流消耗 [A]                  | 1                                                      |
| 每个指口的最低起动行程 [mm]            | 0.5                                                    |
| 认证                          | CE / UKCA / LABS / REACH / RoHS                        |
| 根据 IEC 60529 标准安全保护         | IP40                                                   |
| 重量 [kg]                     | 0.68                                                   |

\*根据 ISO/TS 15066 描述的参数并利用 DGUV 认证的测力计确定的值

## ► 技术图纸

